

Hitachi Global Storage Technologies

Fiche Produit

Hitachi Travelstar 40GNX

Disques durs 2,5 pouces ATA/IDE

Modèles: IC25N040ATCS05

IC25N020ATCS05



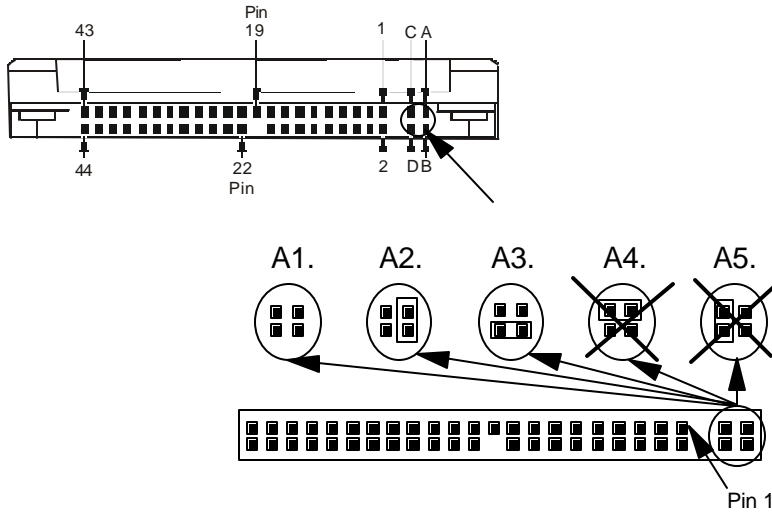
Caractéristiques

- Capacités: 20 et 40 GO en 512 octets/secteur
- Hauteur: 9,5 mm
- Débit d'interface: jusqu'à 100 MO/s
- Choc Non-opérationnel: 800 G/1 ms
- Choc Opérationnel: 200 G/2 ms
- Débit données média: 297 Mb/s max
- Vitesse de rotation: 5400 tr/mn
- Positionnement moyen: 12 ms (lecture)
- Latence moyenne: 5,5 ms
- Buffer segmenté avec cache écriture 8 MO (zone supérieure 300 KO réservée au firmware)
- ECC à-la- volée avancé
- Têtes "Giant Magnetoresistive" (GMR)
- Formatage secteur No-ID
- Canal données PRML
- Enregistrement multizone
- Economiseur batteries adaptatif amélioré (ABLE) 3.0
- Contrôle adaptatif d'alimentation: 0,85 W en état "idole"
- Moteur à technologie "Fluid Dynamic Bearing"
- Têtes Load/Unload
- Fonction S.M.A.R.T.
- Technologie Drive Fitness Test (DFT)
- Disques en substrat verre

Avantages

- Hautes capacités en format 2,5 pouces faible épaisseur
- Interface populaire avec d'excellentes performances
- Conception robuste pour utilisations en informatique portable
- Excellent débit sur l'entière surface disque
- Accès rapide aux données stockées
- Accès rapide aux données et débit amélioré
- Haute fiabilité
- Capacité de lecture des hautes densités surfaciques
- Plus de données stockées par piste, amélioration du débit données soutenu
- Economie d'alimentation
- Faible consommation pour applications alimentées sur batterie
- Fonctionnement silencieux
- Durabilité améliorée en modes d'économie d'énergie et non-opérationnel
- Protection des données utilisateur
- Intégrité des données améliorée
- Durée de vie étendue

Emplacement des connecteurs électriques



Adresse disque

Les positions de cavaliers sur le connecteur d'interface déterminent l'adresse disque. Sur l'illustration, les broches du connecteur d'interface sont repérées A, B, C, et D.

- ◆ Le disque "Master" ne requiert aucun cavalier.
- ◆ Un disque "slave" requiert un cavalier en broches A & B (A2).
- ◆ Un disque "Cable select" requiert un cavalier en broches D & B (A3).
- ◆ Toutes autres combinaisons réservées.

Câblage

La longueur maximum de câble entre le système hôte et le disque ne doit pas excéder 45cm (18 pouces).

Connecteur Signaux AT

Le connecteur de signaux AT est conçu pour le connecteur 50 broches selon Spéc.

ATA/ ATAPI-5 T13/1321D, Rev. 3.

Alimentation CC requise

Tension nominale	+5 Volt cc	Temps de montée	7-100 ms
Ondulation d'alim. (0-20 MHz)	100 mV c-à-c max. ¹	Tension d'alim.	-0,3 à +6,0 V
Tolérance	±5% ²		

Spécifications de puissance	W (RMS typique)
Performance Idle average ³	2,00
Read average ⁴	2.5
Write average	2.5
Seek average ⁵	2.6
Standby	0.25
Sleep	0.1
Startup (maximum peak) ⁶	5
Average from power on to ready	3.8

Notes:

1. L'ondulation maximum du disque est mesurée sur l'entrée 5 V cc du disque
2. Le disque ne sera pas endommagé par une surtension de +25% (durée maximum de 20 ms) sur l'alimentation nominale 5 volt.
3. Le courant "idle" est spécifié en piste interne
4. Le courant "read/write" est spécifié sur la base de trois opérations "read/write" de 63 secteurs par 100msec.
5. Le courant moyen de "seek" est spécifié sur la base de trois opérations par 100msec.
6. Le courant opérationnel dans le cas le plus défavorable inclut le pic de courant moteur

Organisation données

Organisation données	Modèle 40-GO	Modèle 20-GO
Nombre de têtes	4	2
Secteurs/piste	336-633	330-633
Nombre de cylindres	16,383	16,383
Total secteurs données utilis.	78,140,160	39,070,080
Total octets données utilis.	40,007,761,920	20,003,880,960

Description des Commandes

Les commandes suivantes sont acceptées par le disque:

Commandes	(Hex)	P	Commandes	(Hex)	P	Commandes	(Hex)	P
Check Power Mode	E5	3	Read Native Max ADDRESS	F8	3	S.M.A.R.T. Enable/Disable Attribute Autosave	B0	3
Check Power Mode*	98	3	Read Sectors	20	1	S.M.A.R.T. Enable/Disable Automatic Off-line	B0	3
Device Configuration Restore	B1	3	Read Sectors	21	1	S.M.A.R.T. Enable Operations	B0	3
Device Configuration Freeze Lock	B1	3	Read Verify Sectors	40	3	S.M.A.R.T. Execute Off-line Immediate	B0	3
Device Configuration Identify	B1	1	Read Verify Sectors	41	3	S.M.A.R.T. Read Attribute Values	B0	1
Device Configuration Set	B1	2	Recalibrate	1x	3	S.M.A.R.T. Read Attribute Thresholds	B0	1
Enable/Disable Delayed Write	FA	3	Security Disable Password	F6	2	S.M.A.R.T. Read Log Sector	B0	1
Execute Device Diagnostic	90	3	Security Erase Prepare	F3	3	S.M.A.R.T. Return Status	B0	3
Flush Cache	E7	3	Security Erase Unit	F4	2	S.M.A.R.T. Save Attribute Values	B0	3
Format Track	50	2	Security Freeze Lock	F5	3	S.M.A.R.T. Write Log Sector	B0	2
Format Unit	F7	3	Security Set Password	F1	2	Standby	E2	3
Identify Device	EC	1	Security Unlock	F2	2	Standby*	96	3
Idle	E3	3	Seek	7x	3	Standby Immediate	E0	3
Idle*	97	3	Sense Condition	F0	3	Standby Immediate*	94	3
Idle Immediate	E1	3	Set Features	EF	3	Write Buffer	E8	2
Idle Immediate*	95	3	Set Max ADDRESS	F9	3	Write DMA	CA	4
Initialize Device Parameters	91	3	Set Max FREEZE LOCK	F9	3	Write DMA	CB	4
Read Buffer	E4	1	Set Max LOCK	F9	3	Write Long	32	2
Read DMA	C8	4	Set Max SET PASSWORD	F9	2	Write Long	33	2
Read DMA	C9	4	Set Max UNLOCK	F9	2	Write Multiple	C5	2
NOP	0	3	Set Multiple Mode	C6	3	Write Sectors	30	2
Read Long	022	1	Sleep	E6	3	Write Sectors	31	2
Read Long	23	1	Sleep*	99	3	Write Verify	3C	2
Read Multiple	C4	1	S.M.A.R.T. Disable Operations	B0	3			

Protocole

- 1 : commande PIO data IN 2 : commande PIO data OUT
3 : commande Non data 4 : commande DMA

Note: Les commandes marquées * sont des codes alternatifs pour des commandes déjà définies



ATTENTION: Le disque doit être protégé contre les décharges électrostatiques en particulier lorsqu'il est manipulé. La méthode la plus sûre d'éviter tout dommage est de placer le disque dans un sachet antistatique avant de retirer les straps ESD.

Les disques doivent exclusivement être transportés dans des emballages approuvés. De sévères dommages peuvent être causés au disque si l'emballage ne protège pas de façon adéquate contre les niveaux de chocs induits lors de la chute d'une boîte. Consulter votre représentant Hitachi si vous ne disposez pas d'emballage de transport approuvé..

Définition de signaux

PIN	SIGNAL	I/O
01	RESET-	I
02	GND	
03	DD07	I/O
04	DD08	I/O
05	DD06	I/O
06	DD09	I/O
07	DD05	I/O
08	DD10	I/O
09	DD04	I/O
10	DD11	I/O
11	DD03	I/O
12	DD12	I/O
13	DD02	I/O
14	DD13	I/O
15	DD01	I/O
16	DD14	I/O
17	DD00	I/O
18	DD15	I/O
19	GND	
(20)	Key	
21	DMARQ	O
22	GND	
23	DIOW(*)-	I
24	GND	
25	DIOR(*)-	I
26	GND	
27	IORDY(*)	O
28	CSEL	I
29	DMACK-	I
30	GND	
31	INTRQ	O
32	IOCS16(*)-	O
33	DA01	I
34	PDIAG-	I/O
35	DA00	I
36	DA02	I
37	CS0-	I
38	CS1-	I
39	DASP-	I/O
40	GND	
41	+5V logic	power
42	+5V motor	power
43	GND	
44	(reserved)	

Notes

1. "O" désigne une sortie disque."
2. "I" - une entrée disque.
3. "I/O" - une entrée/sortie commune.
4. "OD" - une sortie "Open-Drain".
5. Les signaux marqués (*) désignent des fils de signaux

qui sont redéfinis durant le protocole Ultra DMA afin d'apporter des fonctions spéciales. Si le mode de transfert Ultra DMA est pré-sélectionné par "SetFeatures", ces signaux basculent depuis leurs définitions conventionnelles vers spéciales au moment où le système hôte décide d'allouer un transfert "DMA burst". Le disque est averti de ce changement par le signal -DMACK. Ces signaux reviennent à leur définitions initiales au retour du signal -DMACK lors de la fin du transfert "DMA burst".

6. "Power" - une alimentation électrique du disque.
7. "Reserved" - des broches réservées qui doivent rester libres.

	Special definition (for Ultra DMA)	Conventional definition
Write operation	DDMARDY-	IORDY
	HSTROBE	DIOR-
	STOP	DIOW-
Read operation	HDMARDY-	DIOR-
	DSTROBE	IORDY
	STOP	DIOW-

Alimentation 5 V

Il existe deux broches d'entrée d'alimentation +5V: "+5V Logic" et "+5V Motor". Ces deux entrées sont connectées ensemble à l'intérieur du disque.

Compatibilité électromagnétique

Le disque respecte les recommandations mondiales EMC suivantes lorsqu'il est installé dans un boîtier adéquat et stimulé par une routine d'accès aléatoire, au débit maximum:

- United States FCC (Federal Communications Commission) Rules and Regulations (Class B), Part 15.
- RFI Suppression German National Requirements.
- RFI Japan VCCI Requirements.

- EU EMC Directive Technical Requirements and Conformity Assessment Procedures.

Extension Adaptive de durée des batteries

Le système "Adaptive Battery Life Extender" (ABLE-3) sauvegarde l'énergie en déterminant automatiquement le moment opportun pour initier l'arrêt d'alimentation de l'électronique du disque.

La plupart des logiciels et systèmes d'exploitation font usage des disques en rafales. Le disque surveille les commandes qui sont envoyées par le système pour détecter les régimes indiquant qu'une séquence de commandes est terminée et placer le disque en mode de faible consommation et durée de batterie étendue sans perte de performance. Si le système modifie le nombre ou la fréquence des commandes envoyées au disque alors le disque s'adapte automatiquement à ce nouveau régime.

Ce dispositif a trois modes inactifs:

- Performance idle
- Active idle
- Low Power idle

Performance idle

Ce mode est habituellement activé dès que la commande mode Actif est exécutée. Tous les composants électroniques restent sous tension et le servo opérationnel à fréquence maximale. L'unité est capable de répondre immédiatement aux requêtes d'accès media.

Active idle

La consommation est réduite de 45-55% par rapport au mode "Performance Idle". Des circuits électroniques sont placés hors tension et la tête est parquée près du demi-diamètre du disque sans contrôle servo. Le temps de retour au mode "Active" est d'env. 20ms.

Low Power idle

La consommation est réduite de 60-65% par rapport au mode "Performance Idle". Les têtes sont déchargées sur la rampe, mais la

rotation du disque maintenue à pleine vitesse. Le temps de retour au mode "Active" est d'environ 300 ms.

Environnement opérationnel

Le disque fonctionne dans le cadre de ses limites de performances lorsque l'environnement suivant est maintenu. Les calculs de longévité produit sont basés sur l'environnement nominal pour une utilisation typique.

Humidité relative (non-condensé)

En Opération	8 à 90%
Hors Opération	5 à 95%

Température de rosée (non-condensé)

En Opération	29,4°C
Hors Opération	40°C

Altitude

En Opération	-300 à 3,048 m (10,000 ft)
Hors Opération	-300 à 12,192 m (40,000 ft)

Température

En Opération	5 à 55°C
Hors Opération	-40 à 65°C
Gradient max.	20°C/heure

Note: Le système hôte doit apporter un flux d'air suffisant pour maintenir les températures de surface en deçà de 60°C au centre du capot supérieur du disque et en deçà de 63°C au centre de la carte.

Choc en régime Opérationnel

Le disque supporte les impulsions de choc semi-sinusoïdal suivantes sans perte de données ni dommage permanent:

- 200 G pour une durée de 2 ms
- 15 G pour une durée de 11 ms

Le test consiste en dix impulsions de choc selon chaque axe et direction, pour un total de 60; il doit y avoir un délai minimum de 3 secondes entre les impulsions de choc. Les erreurs "soft" et récupérations automatiques sont tolérées durant ce test.

L'impulsion de choc est appliquée aux points de montage usuels

utilisés pour fixer le disque à un système usuel.

Choc en régime Non-Opérationnel

Le disque supporte les impulsions de choc semi-sinusoïdal suivantes sans perte de données ni dommage permanent:

- 800 G pour une durée de 1 ms
- 120 G pour une durée de 11 ms

Les chocs sont appliqués dans chaque direction des trois axes perpendiculaires du disque, un axe à la fois. Les niveaux de choc sont mesurés sur la plaque support à laquelle le disque est fixé par quatre vis.

Vibration en régime Opérationnel

- Vibration aléatoire*

Le disque supporte les niveaux de vibration suivants sans erreur données. Le test consiste en des séquences de vibrations aléatoires de durée 30 minutes avec les niveaux de densités de puissance spectrales (PSD) spécifiés dans la table suivante, appliqués selon chacun des trois axes perpendiculaires aux points de montage usuels.

Hz	PSD (G ² /Hz)
5	2,0 x 10 ⁻⁵
17	1,1 x 10 ⁻³
45	1,1 x 10 ⁻³
48	8,0 x 10 ⁻³
62	8,0 x 10 ⁻³
65	1,0 x 10 ⁻³
150	1,0 x 10 ⁻³
200	5,0 x 10 ⁻⁴
500	5,0 x 10 ⁻⁴

Note: le niveau global RMS de vibration est de 0,67G.

- Limites de vibration sinusoïdale en fréquence glissante*

Le disque supporte sans erreur données, lorsqu'il est soumis aux niveaux suivants de vibration sinus. en fréq. glissante (appliqués et mesurés aux points de montage usuels), les niveaux de vibration suivants:

1G zéro-à-crête de 5 à 500 Hz en balayage de 2,0 Oct./minute.

Vibration en rég. Non-Opérationnel

- Vibration aléatoire*

Le disque supporte les niveaux de vibration suivants sans perte ou dommage permanent. Le test consiste en des séquences de vibrations aléatoires appliquées selon chacun des trois axes perpendiculaires de durée 30 minutes aux points de montage usuels. Les densités de puissance spectrales (PSD) pour le test simulant les opérations de transport et stockage sont indiqués ci-après.

Hz	G ² /Hz
2.5	0.001
5	0.03
40	0.18
500	0.18

Note: le niveau global RMS de vibration est de 3,01G.

- Limites de vibration sinusoïdale en fréquence glissante*

Le disque supporte sans dommage permanent, lorsqu'il est soumis aux niveaux suivants de vibration sinus. en fréq. glissante (appliqués et mesurés aux points de montage usuels), sans alimentation électrique (têtes en position "unload"), les niveaux de vibration suivants:

- 5G zéro-à-crête de 10 à 500 Hz en balayage de 0,5 Oct./minute, amplitude c-à-c de déplacement de 25,4mm de 5 à 10 Hz.

Acoustique

Les critères de puissance sonore en pondération A sont indiqués ci-dessous. Les mesures sont réalisées en accord avec l'ISO7779. La moyenne d'un échantillon de 40 disques est inférieure à la valeur typique. Chaque disque est en deçà de la valeur maximum. Les disques se conforment à cette spécification dans les deux sens de montage à plat.

Puissance acoustique en pondération A	Typique (Bel)	Max (Bel)
Idle	2.5	2.7
Operating	3,1	3.3

Les niveaux de bruit de fond de la chambre acoustique dans chaque bande d'octave doivent être enregistrés.

Les tests de puissance acoustique doivent être conduits avec le disque maintenu par des intercalaires de telle façon que sa surface inférieure soit située à 25±3 mm au dessus du sol de la chambre acoustique. Aucun amortisseur acoustique ne doit être utilisé.

Têtes Load/Unload

Les têtes sont parquées par l'exécution de l'une des commandes:

HARD RESET
SOFT RESET
STANDBY
STANDBY IMMEDIATE
SLEEP

Le Load/Unload est aussi activé dans l'un des modes inactifs. Après une brève période d'inactivité, le mode de gestion d'alimentation "Adaptive Battery Life Extender" parquera les têtes pour préserver l'énergie.

Lorsque les têtes sont parquées, elles restent en légère compression. Afin d'éviter que les têtes ne soient repoussées de la rampe durant des accélérations angulaires, un mécanisme de verrou bidirectionnel, normalement ouvert, maintient le bras pour lui éviter de pivoter dans la direction active. Ceci se manifeste par un bruit de cliquetis pouvant être confondu avec des pièces desserrées.

Fonction S.M.A.R.T.

La technologie S.M.A.R.T. (Self - Monitoring, Analysis and Reporting Technology) a pour but de protéger les données utilisateur et éviter des

arrêts systèmes intempestifs susceptibles d'être créés par des dégradations prévisibles ou défauts de l'unité. En surveillant et en enregistrant les paramètres critiques de calibration et de performance, les unités S.M.A.R.T. emploient des algorithmes sophistiqués pour prédire la probabilité à court terme de dégradation ou de défaut. En alertant le système hôte par un indicateur de fiabilité négatif, le système hôte peut prévenir l'utilisateur du risque de perte de données et de l'action appropriée.

Dans la mesure où S.M.A.R.T. utilise le microprocesseur interne à l'unité ainsi que d'autres de ses ressources, il peut y avoir une charge modérée associée à son fonctionnement. Cependant, une attention particulière a été apportée dans la conception des algorithmes S.M.A.R.T. afin de minimiser leur impact sur la performance du système hôte. L'impact réel de S.M.A.R.T. dépend à la fois de la conception de l'unité et de son usage par le système hôte.

Pour plus de détails se référer aux Spécifications Travelstar 40GNX hard disk drive.

Conditions d'usage disque

La durée de vie estimée est de 5 ans dans les conditions typiques d'un système mobile. Le disque est conçu pour utilisation dans les conditions suivantes:

- 333 heures sous tension par mois
- Opérations de Positionnement, écriture, et lecture pour 20% du temps sous tension à 40°C ou moins.
- Dans le cadre des spécifications de choc, vibration, température, humidité, altitude et champ magnétique.
- Le disque doit être protégé contre les DES.

- L'évent de respiration sur le dessus disque ne doit pas être recouvert.
- Pas de pression sur le capot supérieur du disque.
- Alimentation électrique correcte.
- Boîtier disque en contact électrique avec le système par quatre vis.
- Le disque doit être monté selon les recommandations de profondeur et couple de vissage.
- Respect des Spécifications d'interface physique et électrique selon l' ATA-5.
- Séquencement hors tension correct .

Se référer aux Spécifications Hitachi Travelstar 40GNX hard disk drive pour plus ample information.

Dimensions et poids

Dimensions	mm
Hauteur	9,5±0,2
Largeur	69,85±0,25
Longueur	100,2±0,25

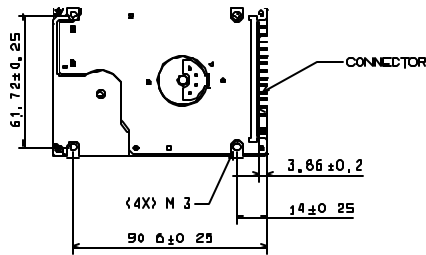
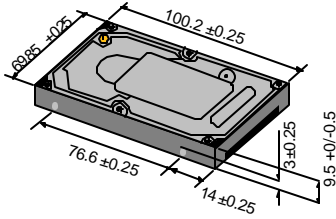
Poids	gm - max
	102

Indications de montage

Le couple de montage recommandé est de $3,0 \pm 0,5$ kgf.cm.

La longueur de filetage recommandée est $3,0 \pm 0,3$ mm pour montage par le fond, et $3,5 \pm 0,5$ mm pour montage latéral.

Les emplacements et dimensions des trous de montage sont indiqués ci-dessous.



© Copyright Hitachi Global Storage Technologies

Hitachi Global Storage Technologies
5600 Cottle Road
San Jose, CA 95193

Produced in the United States

1/03

All rights reserved Deskstar™ is a trademark of Hitachi Global Storage Technologies.

Microsoft, Windows XP, and Windows are trademarks of Microsoft Corporation in the United States, other countries, or both.

Other product names are trademarks or registered trademarks of their respective companies.

References in this publication to Hitachi Global Storage Technologies products, programs or services do not imply that Hitachi Global Storage Technologies intends to make these available in all countries in which Hitachi Global Storage Technologies operates.

Product information is provided for information purposes only and does not constitute a warranty.

Information is true as of the date of publication and is subject to change. Actual results may vary.

This publication is for general guidance only. Photographs may show design models.

13 January 2003
